





Чтобы система линейных однородных алгебраических уравнений имела ненулевое решение, необходимо и достаточно, чтобы определитель системы равнялся нулю

$$\begin{vmatrix} (a_{11} - r) & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & (a_{nn} - r) \end{vmatrix} = 0.$$

Получили характеристическое уравнение.

Раскроем определитель и найдем корни характеристического уравнения.

Предположим, что *корни действительные и простые*.

Рассмотрим решение на примере системы трех уравнений. Пусть первый корень равен  $r_1$ . Тогда из (\*)

$$\begin{cases} (a_{11} - r_1)k_1^{(1)} + a_{12}k_2^{(1)} + a_{13}k_3^{(1)} = 0, \\ a_{21}k_1^{(1)} + (a_{22} - r_1)k_2^{(1)} + a_{23}k_3^{(1)} = 0, \\ a_{31}k_1^{(1)} + a_{32}k_2^{(1)} + (a_{33} - r_1)k_3^{(1)} = 0. \end{cases}$$

Здесь верхний индекс соответствует номеру корня.

Определитель системы равен нулю. Т.к.  $r_1$  - простой корень, то, по крайней мере, один из миноров 2-го порядка не равен нулю. Тогда одно из уравнений следует из остальных.

Решение системы зависит от одной произвольной постоянной.

Пусть первые два уравнения линейно независимы. Тогда

$$\begin{cases} (a_{11} - r_1)k_1^{(1)} + a_{12}k_2^{(1)} = -a_{13}k_3^{(1)}, \\ a_{21}k_1^{(1)} + (a_{22} - r_1)k_2^{(1)} = -a_{23}k_3^{(1)}. \end{cases}$$

Для нахождения решения применим формулу Крамера.

$$k_1^{(1)} = \frac{\Delta_1}{\Delta}, \quad k_2^{(1)} = \frac{\Delta_2}{\Delta}.$$

Здесь

$$\Delta = \begin{vmatrix} a_{11} - r_1 & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} - r_1 \end{vmatrix},$$

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} -a_{13} \cdot k_3^{(1)} & a_{12} \\ -a_{23} \cdot k_3^{(1)} & a_{22} - r_1 \end{vmatrix} = k_3^{(1)} \cdot \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{22} - r_1 & a_{23} \end{vmatrix},$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} a_{11} - r_1 & -a_{13} \cdot k_3^{(1)} \\ a_{21} & -a_{23} \cdot k_3^{(1)} \end{vmatrix} = k_3^{(1)} \cdot \begin{vmatrix} a_{13} & a_{11} - r_1 \\ a_{23} & a_{21} \end{vmatrix}.$$

Пусть

$$k_3^{(1)} = C_1 \cdot \Delta = C_1 \cdot \begin{vmatrix} a_{11} - r_1 & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} - r_1 \end{vmatrix},$$

где  $C_1$  - произвольная постоянная.

Тогда

$$k_1^{(1)} = C_1 \cdot \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{22} - r_1 & a_{23} \end{vmatrix},$$

$$k_2^{(1)} = C_1 \cdot \begin{vmatrix} a_{13} & a_{11} - r_1 \\ a_{23} & a_{21} \end{vmatrix}.$$

Все остальные решения получаются умножением чисел  $k_1^{(1)}$ ,  $k_2^{(1)}$ ,  $k_3^{(1)}$  на одну и ту же произвольную постоянную.

Поступая так со всеми корнями характеристического уравнения, найдем три системы функций, каждая из которых является решением системы линейных дифференциальных уравнений:

$$\text{1-ая система: } k_1^{(1)} e^{r_1 t}, k_2^{(1)} e^{r_1 t}, k_3^{(1)} e^{r_1 t};$$

$$\text{2-ая система: } k_1^{(2)} e^{r_2 t}, k_2^{(2)} e^{r_2 t}, k_3^{(2)} e^{r_2 t};$$

$$\text{3-ья система: } k_1^{(3)} e^{r_3 t}, k_2^{(3)} e^{r_3 t}, k_3^{(3)} e^{r_3 t}.$$

Общее решение системы линейных дифференциальных уравнений имеет вид (суммируем по столбцам члена предыдущей таблицы)

$$x_1 = C_1 k_1^{(1)} e^{r_1 t} + C_2 k_1^{(2)} e^{r_2 t} + C_3 k_1^{(3)} e^{r_3 t},$$

$$x_2 = C_1 k_2^{(1)} e^{r_1 t} + C_2 k_2^{(2)} e^{r_2 t} + C_3 k_2^{(3)} e^{r_3 t},$$

$$x_3 = C_1 k_3^{(1)} e^{r_1 t} + C_2 k_3^{(2)} e^{r_2 t} + C_3 k_3^{(3)} e^{r_3 t}.$$

**Пример 95.** Найти общее решение системы дифференциальных уравнений

$$\begin{cases} x' = z, \\ y' = -4x - y - 4z, \\ z' = -y. \end{cases}$$

**Решение.** Это однородная система линейных дифференциальных уравнений с постоянными коэффициентами. Применим подстановки Эйлера  $x = k_1 e^{rt}$ ,  $y = k_2 e^{rt}$ ,  $z = k_3 e^{rt}$ .

Найдем производные неизвестных функций и подставим функции и их производные в систему дифференциальных уравнений. Получим однородную систему алгебраических уравнений

$$\begin{cases} -rk_1 & + k_3 = 0, \\ -4k_1 - (1+r)k_2 - 4k_3 = 0, \\ & -k_2 - rk_3 = 0. \end{cases}$$



## Пример 95. (продолжение)

Для того, чтобы система имела ненулевое решение, определитель должен быть равен нулю

$$\begin{vmatrix} -r & 0 & 1 \\ -4 & -(1+r) & -4 \\ 0 & -1 & -r \end{vmatrix} = -r^3 - r^2 + 4r + 4 = (4 - r^2)(r + 1) = 0.$$

Получили характеристическое уравнение, решая которое найдем его корни

$$r_1 = -1, \quad r_2 = -2, \quad r_3 = 2.$$

## Пример 95. (продолжение)

Рассмотрим корень  $r_1 = -1$ . Два уравнения алгебраической системы должны быть линейно независимы. Выберем для решения первое и третье уравнения

$$r_1 = -1, \quad \begin{cases} k_1^{(1)} + k_3^{(1)} = 0, \\ -k_2^{(1)} + k_3^{(1)} = 0. \end{cases}$$

Решая полученную систему, найдем, что

$$k_1^{(1)} = 1, \quad k_2^{(1)} = -1, \quad k_3^{(1)} = -1.$$

Следовательно

$$x_1 = e^{-t}, \quad y_1 = -e^{-t}, \quad z_1 = -e^{-t}.$$

Применяя данную процедуру к корням  $r_2 = -2$ ,  $r_3 = 2$ , получим

### Пример 95. (продолжение)

$$r_2 = -2, \quad \begin{cases} 2k_1^{(2)} + k_3^{(2)} = 0, \\ -k_2^{(2)} + 2k_3^{(2)} = 0, \end{cases} \quad k_1^{(2)} = 1, \quad k_2^{(2)} = -4, \quad k_3^{(2)} = -2.$$

$$x_2 = e^{-2t}, \quad y_2 = -4e^{-2t}, \quad z_2 = -2e^{-2t}.$$

$$r_3 = 2, \quad \begin{cases} -2k_1^{(3)} + k_3^{(3)} = 0, \\ -k_2^{(3)} - 2k_3^{(3)} = 0, \end{cases} \quad k_1^{(3)} = 1, \quad k_2^{(3)} = -4, \quad k_3^{(3)} = 2.$$

$$x_3 = e^{2t}, \quad y_3 = -4e^{2t}, \quad z_3 = 2e^{2t}.$$

Общее решение системы дифференциальных уравнений

$$\begin{cases} x = C_1 e^{-t} + C_2 e^{-2t} + C_3 e^{2t}, \\ y = -C_1 e^{-t} - 4C_2 e^{-2t} - 4C_3 e^{2t}, \\ z = -C_1 e^{-t} - 2C_2 e^{-2t} + 2C_3 e^{2t}. \end{cases}$$



Тогда систему дифференциальных уравнений можно представить в матричном виде

$$X' = AX.$$

Общее решение системы будет иметь вид

$$X = C_1 X_1 + \dots + C_n X_n.$$

Частные решения находим в виде

$$X_i(t) = \begin{pmatrix} x_{1i}(t) \\ \dots \\ \dots \\ x_{ni}(t) \end{pmatrix}.$$

**Определение.** Система векторных функций называется линейно независимой, если

$$\lambda_1 X_1(t) + \dots + \lambda_n X_n(t) = 0 \Leftrightarrow \lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0.$$

Это выполняется, если определитель Вронского

$$W = \begin{vmatrix} X_{11}(t) & \cdots & X_{1n}(t) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ X_{n1}(t) & \cdots & X_{nn}(t) \end{vmatrix} \neq 0 \quad \forall t \in \langle a, b \rangle.$$

Для получения частного решения, сделаем подстановку Эйлера

$$X(t) = \begin{pmatrix} k_1 e^{rt} \\ \dots \\ \dots \\ k_n e^{rt} \end{pmatrix} = e^{rt} \begin{pmatrix} k_1 \\ \dots \\ \dots \\ k_n \end{pmatrix}.$$

Тогда

$$X'(t) = r e^{rt} \begin{pmatrix} k_1 \\ \dots \\ \dots \\ k_n \end{pmatrix}.$$

Подставим в систему дифференциальных уравнений вектор неизвестных функций и их производных

$$X(t), \quad X'(t).$$

Получим  $re^{rt} K = Ae^{rt} K,$

где  $K = (k_1 \dots k_n)^T.$

Тогда  $rK = AK \Rightarrow (A - rE)K = 0,$

где:  $r$  - собственное число матрицы  $A,$

$K$  - собственный вектор матрицы  $A.$

Вектор  $K$  имеет ненулевое решение, если определитель матрицы системы линейных алгебраических уравнений равен нулю.

$$|A - rE| = 0.$$

Получили характеристическое уравнение

$$\begin{vmatrix} a_{11} - r & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} - r \end{vmatrix} = 0.$$



# Работа в аудитории

Задачи из Бермана: 4324(2, 4, 6)

## Домашнее задание

1. Типовой расчет «Дифференциальные уравнения»: Задача 10
2. Задачи из Бермана: Занятие 21