

4. ЧИСЛОВЫЕ ФУНКЦИИ ОДНОЙ ДЕЙСТВИТЕЛЬНОЙ ПЕРЕМЕННОЙ

4.1. Понятие функции. Способы задания

Пусть D – произвольное подмножество действительных чисел ($D \subseteq R$). Если каждому числу $x \in D$ поставлено в соответствие некоторое единственное конечное действительное число $y = f(x)$, то говорят, что на множестве D определена числовая функция f . Множество D называют *областью определения* функции, а множество $E = \{y \in R \mid y = f(x), x \in D\}$ - называют *областью значений* функции. Термины *функция*, *отображение*, *преобразование* – синонимы.

Обозначения:

$$y = f(x); f : D \rightarrow E; D \xrightarrow{f} E; y = y(x).$$

Область определения либо указывают, либо определяют.

Основные способы задания функций

1) *Аналитический способ задания функций.*

Пример: $y = \sin 3x + \ln 2x$.

Частное значение функции:

$$f(x_0) \text{ или } y|_{x=x_0}.$$

Примеры:

а)

$$y = \frac{1}{\sqrt{4-x^2}}, \quad D(f) = (-2; 2), \quad E(f) = (0, 5; \infty).$$

б)

$$\operatorname{sign} x = \begin{cases} -1, & x < 0; \\ 0, & x = 0; \\ 1, & x > 0. \end{cases}$$

Неявное задание функции $y(x)$ уравнением:

$$F(x, y) = 0.$$

Если уравнение можно разрешить относительно y , то приходим к явно заданной функции, например:
 $4x + 2y - 6 = 0 \Rightarrow y = 3 - 2x.$

2) *Табличный способ задания функций*: перечисление n значений аргумента x_1, x_2, \dots, x_n

и соответствующих значений функции y_1, y_2, \dots, y_n .

3) *Графический способ задания функций* состоит в представлении функции $y = f(x)$ графиком

$\Gamma = \{ M(x, y) \in R^2 \mid y = f(x) \}$ в некоторой системе координат.

4.2. Основные характеристики поведения функций. Начальный этап исследования функции

1) Нули функции находятся из решения уравнения $f(x) = 0$.

2) $f(x)$ - четная функция

$$\Leftrightarrow \forall x \in D(f): -x \in D(f) \wedge f(-x) = f(x);$$

$f(x)$ - нечетная функция

$$\Leftrightarrow \forall x \in D(f): -x \in D(f) \wedge f(-x) = -f(x).$$

3) Периодичность: $f(x)$ – периодическая функция \Leftrightarrow

$$\exists T \neq 0: \forall x \in D(f): (x \pm T) \in D(f) \wedge f(x \pm T) = f(x).$$

4) Монотонность:

Функция $f(x)$ возрастает в $X \Leftrightarrow$

$$\forall x_1, x_2 \in X : x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) < f(x_2).$$

Функция $f(x)$ убывает в $X \Leftrightarrow$

$$\forall x_1, x_2 \in X : x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) > f(x_2).$$

Функция $f(x)$ не убывает в $X \Leftrightarrow$

$$\forall x_1, x_2 \in X : x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) \leq f(x_2).$$

Функция $f(x)$ не возрастает в $X \Leftrightarrow$

$$\forall x_1, x_2 \in X : x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) \geq f(x_2).$$

5) Функция $f(x)$ называют *ограниченной сверху*

(*снизу*) на множестве $X \subseteq D(f)$, если

$$\exists M \in \mathbb{R}: x \in X \Rightarrow f(x) \leq M \quad (f(x) \geq M).$$

Функцию ограниченную сверху и снизу на множестве X называют *ограниченной* на X .

б) Если условия пункта 5) не выполняются, то функция называется *неограниченной*.

4.3. Сложная функция. Обратная функция

Сложная функция. Пусть заданы функции $u = \varphi(x)$ и

$y = f(u)$, причем $E(\varphi) \subset D(f)$. Функцию

$y = f(\varphi(x))$ называют *сложной* функцией или *композицией (суперпозицией)* функций φ и f и обозначают символом $f \circ \varphi$ (x - независимая переменная; u - промежуточный аргумент):

$$x \xrightarrow{\varphi} u \xrightarrow{f} y \Leftrightarrow y = f(\varphi(x)) \Leftrightarrow (f \circ \varphi)(x).$$

Обратная функция. Пусть функция $y = f(x)$

отображает $D(f) \rightarrow E(f)$. Рассмотрим взаимно однозначное отображение

$$f \Leftrightarrow \forall x \in D \text{ } \exists! y \in E: y = f(x):$$

$$\forall x_1, x_2 \in D, x_1 \neq x_2 \Rightarrow f(x_1) \neq f(x_2).$$

Тогда можно говорить об обратной функции $x = f^{-1}(y)$, $y \in E(f)$.

Теорема. Если числовая функция $y = f(x)$

монотонна, то \exists обратная функция $x = f^{-1}(y)$. Это достаточное условие обратимости.

4.4. Основные элементарные функции

1) Линейная функция: $y = ax + b$, ($a, b \in R$).

2) Степенная функция: $y = x^\alpha$, $\alpha \in R$.

3) Показательная функция:

$$y = a^x, \quad (a > 0; a \neq 1).$$

4) Логарифмическая функция:

$$y = \log_a x, \quad a > 0, \quad a \neq 1.$$

5) Тригонометрические функции:

$$\sin x, \cos x, \operatorname{tg} x, \operatorname{ctg} x.$$

6) Обратные тригонометрические функции:

$$\arcsin x, \arccos x, \operatorname{arctg} x, \operatorname{arcctg} x.$$

7) Гиперболические функции: $\operatorname{sh} x, \operatorname{ch} x, \operatorname{th} x, \operatorname{cth} x$.

8) Обратные гиперболические функции:

$$\operatorname{arsh} x, \operatorname{arch} x, \operatorname{arth} x, \operatorname{arch} x.$$

4.5. Классификация функций

1) Целые рациональные функции:

$$P_n(x) = a_0 x^n + a_1 x^{n-1} + \dots + a_n.$$

2) Дробно-рациональные функции:

$$\frac{P_m(x)}{Q_n(x)} = \frac{a_0 x^m + a_1 x^{m-1} + \dots + a_m}{b_0 x^n + b_1 x^{n-1} + \dots + a_n}.$$

Совокупность 1) и 2) – класс рациональных функций.

3) Иррациональные функции: получаются с помощью конечного числа суперпозиций и четырех арифметических действий над степенными функциями как с целыми, так и с дробными показателями.

$$y = \sqrt{1+3x} + \sqrt[3]{x}.$$

Совокупность 1), 2) и 3) – класс алгебраических функций.

4) Трансцендентные функции: $\sin x$, $\ln x$, $\operatorname{ctg} x$ и т.д.

4.6. Параметрическое задание функций

$x = \varphi(t)$, $y = \psi(t)$, $t \in T$; t – называется параметром.

Если φ – монотонна, то $\exists t = \varphi^{-1}(x)$. Тогда

$$y = \psi(\varphi^{-1}(x)).$$

Всякую явно заданную функцию можно представить

параметрически $y = f(x) \Leftrightarrow \begin{cases} x = t, & t \in T \\ y = f(t). \end{cases}$

Параметрическое задание линий на плоскости

Множество точек $M(x, y)$ плоскости R^2 ,

координаты которых удовлетворяют

$x = x(t)$, $y = y(t)$, $t \in T$, параметрически задают

линию $L \in R^2$.

1) Прямая линия: $y = ax + b \Leftrightarrow \begin{cases} x = t, & t \in R, \\ y = at + b. \end{cases}$

2) Окружность с центром в начале координат:

$$x^2 + y^2 = a^2 \Leftrightarrow \begin{cases} x = a \cos t, \\ y = a \sin t, & 0 \leq t < 2\pi. \end{cases}$$

3) Эллипс: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \Leftrightarrow \begin{cases} x = a \cos t, \\ y = b \sin t & 0 \leq t < 2\pi. \end{cases}$

4) Парабола:

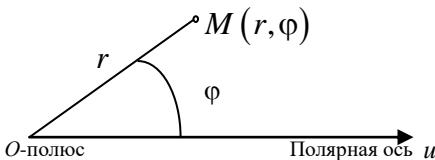
$$y^2 = 2px \quad (p > 0) \Leftrightarrow \begin{cases} x=t, \\ y^2 = 2pt. \end{cases} \quad t \in [0; \infty).$$

5) Гипербола: $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1 \Leftrightarrow \begin{cases} x = a \operatorname{ch} t, \\ y = b \operatorname{sh} t, \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$

6) Астроида: $x^{\frac{2}{3}} + y^{\frac{2}{3}} = a^{\frac{2}{3}} \Leftrightarrow \begin{cases} x = a \cos^3 t, \\ y = a \sin^3 t, \end{cases} \quad 0 \leq t \leq 2\pi.$

7) Циклоида: $\begin{cases} x = a(t - \sin t), \\ y = a(1 - \cos t), \end{cases} \quad t \in \mathbb{R}.$

4.7. Полярная система координат



$r(M) = |\overline{OM}|$ - полярный радиус.

$\varphi(M)$ - полярный угол (отсчитывают против хода часовой стрелки от полярной оси), принимает бесконечное множество значений отличающихся друг

от друга на $2k\pi$. Значение φ : $0 \leq \varphi < 2\pi$ - называют главным значением (иногда: $-\pi < \varphi \leq \pi$).

Положение любой точки определяется заданием r, φ ($0 \leq r < \infty, 0 \leq \varphi < 2\pi$). **Связь декартовых и полярных координат:**

$$\begin{cases} x = r \cos \varphi, \\ y = r \sin \varphi. \end{cases} \quad \begin{cases} r = \sqrt{x^2 + y^2}, \\ \operatorname{tg} \varphi = \frac{y}{x}. \end{cases}$$

Уравнение линии в полярной системе координат:

$$r = r(\varphi) \text{ или } F(r, \varphi) = 0.$$

4.8. Простейшие методы построения графиков в декартовой системе координат

Пусть L - график функции $y = f(x)$ в Oxy . Тогда:

- 1) График функции $y = -f(x)$ получен зеркальным отображением L относительно оси Ox .
- 2) График функции $y = f(-x)$ получен зеркальным отображением L относительно оси Oy .
- 3) График функции $y = f(x-a)$ ($a > 0$) получен смещением вправо L по оси Ox .
- 4) График функции $y = f(x)+b$ получен смещением L по оси Oy на величину b .
- 5) График функции $y = f(kx)$ получен «сжатием» L по оси Ox в k раз.

- 6) График функции $y = Af(x)$ получен «растяжением» L по оси Oy в A раз
- 7) График функции $y = Af(k(x-a)) + b$ - общая формула преобразования.